

## 7. Задачи газодинамики и гидродинамики

### 1) Уравнения малых акустических колебаний в сплошной среде

Во многих задачах газодинамики газ можно рассматривать как сплошную среду. При этом, говоря о бесконечно малом объеме, **предполагается, что объем мал по сравнению с характерными размерами системы, но содержит очень большое число молекул.** Когда говорят о движении частицы газа, то имеют в виду не движение отдельной молекулы газа, а смещение элемента объема, содержащего много молекул, но который в газодинамике рассматривается как точка.

Пусть газ движется со скоростью  $\mathbf{V}(M, t) = \mathbf{V}(x, y, z, t)$ , проекции которой на оси координат обозначим  $v_x, v_y, v_z$ . Отметим, что  $\mathbf{V}(M, t)$  есть скорость газа в данной точке  $M$  пространства и времени  $t$ .

Таким образом скорость  $\mathbf{V}(M, t)$  относится к определенным точкам пространства, а не к определенным частицам газа, перемещающемся в пространстве.

Вводим:  $\rho(M, t)$  плотность газа,  $p(M, t)$  - давление,  $F(M, t)$  - плотность внешних действующих сил, рассчитанных на единицу массы.

**Введенные нами координаты называются координатами Эйлера.**

**Уравнение движения газа.** Выделим элементарный объем газа  $\Delta V$  с границей  $\Delta S$

Используя формулы Остроградского, равнодействующую сил давления приложенных к поверхности  $\Delta S$  можно записать следующим образом:

$$-\int_{\Delta S} p \mathbf{n} d\sigma = -\int_{\Delta V} \text{grad } p dV,$$

где  $\mathbf{n}$  - единичный вектор внешней нормали к поверхности  $\Delta S$ .

**Замечание.** Формулы Остроградского имеют следующий вид:

$$\int_{\Delta S} p \cos(n, x) d\sigma = \int_{\Delta V} \frac{\partial p}{\partial x} dV,$$

$$\int_{\Delta S} p \cos(n, y) d\sigma = \int_{\Delta V} \frac{\partial p}{\partial y} dV,$$

$$\int_{\Delta S} p \cos(n, z) d\sigma = \int_{\Delta V} \frac{\partial p}{\partial z} dV.$$

Поскольку  $p\mathbf{n} = p \cos(n, x)\mathbf{i} + p \cos(n, y)\mathbf{j} + p \cos(n, z)\mathbf{k}$ , где  $\mathbf{i}$ ,  $\mathbf{j}$ ,  $\mathbf{k}$  – единичные векторы ортонормированного базиса, то, умножая первую формулу на вектор  $\mathbf{i}$ , вторую на вектор  $\mathbf{j}$ , а третью на вектор  $\mathbf{k}$  и складывая, получим формулу

$$-\int_{\Delta S} p\mathbf{n}d\sigma = -\int_{\Delta V} \mathit{grad} p dV.$$

**Уравнение движения** для объема газа  $\Delta V$  :

$$\int_{\Delta V} \rho \frac{\partial \mathbf{V}}{\partial t} dV = - \int_{\Delta V} \text{grad } p dV + \int_{\Delta V} \rho \mathbf{F} dV.$$

При вычислении ускорения  $\frac{\partial \mathbf{V}}{\partial t}$  некоторой частицы газа **нужно учесть перемещение самой этой частицы**. Траектории отдельных частиц определяются уравнениями

$$\frac{\partial x}{\partial t} = v_x, \quad \frac{\partial y}{\partial t} = v_y, \quad \frac{\partial z}{\partial t} = v_z,$$

откуда

$$\begin{aligned} \frac{d\mathbf{V}}{dt} &= \frac{\partial \mathbf{V}}{\partial t} + \frac{\partial \mathbf{V}}{\partial x} \frac{dx}{dt} + \frac{\partial \mathbf{V}}{\partial y} \frac{dy}{dt} + \frac{\partial \mathbf{V}}{\partial z} \frac{dz}{dt} = \\ &= \frac{\partial \mathbf{V}}{\partial t} + \frac{\partial \mathbf{V}}{\partial x} v_x + \frac{\partial \mathbf{V}}{\partial y} v_y + \frac{\partial \mathbf{V}}{\partial z} v_z = \frac{\partial \mathbf{V}}{\partial t} + (\mathbf{V} \nabla) \mathbf{V}. \end{aligned}$$

Оператор  $\mathbf{V}\nabla$  определяется следующим образом

$$\mathbf{V}\nabla = v_x \frac{\partial}{\partial x} + v_y \frac{\partial}{\partial y} + v_z \frac{\partial}{\partial z}.$$

Предполагая, что функции, входящие в интегральную формулу, являются достаточно гладкими, применяя формулу среднего значения и переходя к пределу, стягивая объем в точку, получим **уравнение движения газа форме Эйлера**

$$\mathbf{V}_t + (\mathbf{V}\nabla) \mathbf{V} = -\frac{1}{\rho} \mathit{grad} p + \mathbf{F}.$$

**Уравнение непрерывности.** Выражает закон сохранения вещества.

Если в выделенном объеме  $\Delta V$  отсутствуют источники и стоки, то изменение в единицу времени количества газа, заключенного внутри выделенного объема, равно потоку газа через границу:

$$\frac{d}{dt} \int_{\Delta V} \rho dV = - \int_{\Delta S} \rho \mathbf{V} \mathbf{n} d\sigma.$$

Преобразуя правую часть по формуле Остроградского – Гаусса

$$\int_{\Delta S} \rho \mathbf{V} \mathbf{n} d\sigma = \int_{\Delta V} \operatorname{div}(\rho \mathbf{V}) dV,$$

получим

$$\int_{\Delta V} \left( \frac{\partial \rho}{\partial t} + \operatorname{div}(\rho \mathbf{V}) \right) dV = 0.$$

Применяя формулу среднего значения и переходя к пределу, получим уравнение непрерывности

$$\frac{\partial \rho}{\partial t} + \operatorname{div}(\rho \mathbf{V}) = 0.$$

**Термодинамическое уравнение состояния.** В наиболее общем виде имеет вид  $p = C(\rho)$ , где  $C(\rho)$  - заданная функция.

В результате получается замкнутая система из пяти скалярных уравнений относительно пяти неизвестных функций  $v_x, v_y, v_z, p, \rho$  -

**система уравнений газовой динамики**

$$\left\{ \begin{array}{l} \frac{\partial \mathbf{V}}{\partial t} + (\mathbf{V} \nabla) \mathbf{V} = \mathbf{F} - \frac{1}{\rho} \operatorname{grad} p, \\ \frac{\partial \rho}{\partial t} + \operatorname{div}(\rho \mathbf{V}) = 0, \\ p = C(\rho). \end{array} \right.$$

Колебательные движения газа с малыми амплитудами называются **звуковыми волнами**. В каждой точке звуковой волны происходит попеременное сжатие и разрежение газа.

В силу малости колебаний в звуковой волне скорость  $V$  ней мала, так что в первом уравнении системы можно пренебречь членами второго порядка вида

$$v_x \frac{\partial v_x}{\partial x} \quad \text{и т.д.}$$

Относительные изменения плотности и давления газа также малы. Положим:

$$p(M, t) = p_0(M) + \bar{p}, \quad \rho(M, t) = \rho_0 + \bar{\rho}, \quad \bar{p} \ll p_0, \quad \bar{\rho} \ll \rho_0.$$

Здесь  $p_0(M), \rho_0(M)$  - равновесные значения давления и плотности газа, а величин  $\bar{p}(M, t), \bar{\rho}(M, t)$  - их изменения в звуковой волне.

Величина  $\bar{p}(M, t)$  называется **звуковым давлением**.



**Линеаризованная система уравнений.** Пренебрегая в системе уравнений газодинамики членами второго порядка, получим линеаризованную систему уравнений газодинамики.

Функцию  $C(\rho)$  разложим в ряд по степеням  $\rho$  и учтем члены первого порядка:  $p_0 + \bar{p} = C(\rho_0) + C'(\rho_0)\bar{\rho}$ . Так как  $p_0 = C(\rho_0)$ , то  $\bar{p} = C'(\rho)\bar{\rho}$

Замкнутая система малых акустических колебаний в сплошной среде имеет вид:

$$\left\{ \begin{array}{l} \rho_0 \frac{\partial \mathbf{V}}{\partial t} = -grad \bar{p} + \rho_0 \mathbf{F}, \\ \frac{\partial \bar{\rho}}{\partial t} + div(\rho_0 \mathbf{V}) = 0, \\ \bar{p} = C'(\rho)\bar{\rho}. \end{array} \right.$$

**Уравнение второго порядка относительно функции  $\bar{\rho}$ .**

Продифференцируем второе уравнение системы по  $t$ :  $\bar{\rho}_{tt} + \operatorname{div}(\rho_0 \mathbf{V}_t) = 0$   
и подействуем оператором  $\operatorname{div}$  на первое уравнение системы:

$$\operatorname{div}(\rho_0 \mathbf{V}_t) = -\operatorname{div} \operatorname{grad} \bar{p} + \operatorname{div}(\rho_0 \mathbf{F}).$$

Из третьего уравнения системы в линейном приближении получим:

$$\operatorname{grad} \bar{p} = C'(\rho_0) \operatorname{grad} \bar{\rho}.$$

Обозначим  $k(M) = C'(\rho_0)$ ,  $f(M, t) = -\operatorname{div}(\rho_0 \mathbf{F})$ . Тогда из трех последних уравнений получаем уравнение второго порядка относительно функции  $\bar{\rho}(M, t)$ :

$$\bar{\rho}_{tt} = \operatorname{div}(k(M) \operatorname{grad} \bar{\rho}) + f(M, t).$$

Это уравнение является уравнением колебаний в трехмерном случае. Оно часто называется **уравнением акустики**.

В случае адиабатического процесса уравнение газового состояния имеет вид:

$$p = p_0 \left( \frac{\rho}{\rho_0} \right)^\gamma,$$

где постоянная  $\gamma$  - показатель адиабаты,  $\gamma = \frac{c_p}{c_v}$ ,  $c_p$  - теплоемкость при постоянном давлении,  $c_v$  - теплоемкость при постоянном объеме.

Линейное приближение:

$$p = p_0 + \bar{p} = p_0 \left( \frac{\rho_0 + \bar{\rho}}{\rho_0} \right)^\gamma \cong p_0 \left( 1 + \gamma \frac{\bar{\rho}}{\rho_0} \right),$$

откуда  $\bar{p} = \gamma \frac{p_0}{\rho_0} \bar{\rho}$  и  $k(M) = \gamma \frac{p_0(M)}{\rho_0(M)}$ .

## 2) Динамика несжимаемой жидкости

Полученная система уравнений газодинамики описывает не только динамику газа, но и движение жидкости, то есть является и **системой уравнений гидродинамики**. Будем рассматривать **идеальную жидкость**, то есть жидкость, в которой отсутствуют силы внутренней вязкости.

В случае однородной среды уравнения несжимаемой жидкости имеют вид:

$$\begin{cases} \frac{\partial \mathbf{V}}{\partial t} + (\mathbf{V} \nabla) \mathbf{V} = \mathbf{F} - \frac{1}{\rho_0} \nabla p, \\ \operatorname{div}(\mathbf{V}) = 0. \end{cases}$$

Последнее уравнение есть **условие несжимаемости**, то есть **условие сохранения объема жидкости**.

Пусть внешняя сила потенциальная

$$\mathbf{F} = -\frac{1}{\rho_0} \nabla U,$$

где  $U(x, y, z, t)$  - некоторая скалярная функция, и рассматривается потенциальное движение жидкости, для которого вектор скорости  $\mathbf{V}$  может быть также представлен как градиент по пространственным переменным некоторой скалярной функции  $\Phi(x, y, z, t)$ , называемая потенциалом скоростей,  $\mathbf{V} = \nabla \Phi$ .

Первое уравнение системы приобретает вид

$$\nabla \frac{\partial \Phi}{\partial t} + \frac{1}{\rho_0} \nabla p + (\nabla \Phi \nabla) \nabla \Phi + \frac{1}{\rho_0} \nabla U = 0.$$

С помощью очевидного равенства  $(\nabla\Phi\nabla)\nabla\Phi = \nabla\left(\frac{1}{2}|\nabla\Phi|^2\right)$ ,

последнее уравнение преобразуется к виду  $\nabla\left\{\frac{\partial\Phi}{\partial t} + \frac{1}{2}|\nabla\Phi|^2 + \frac{1}{\rho_0}U + \frac{1}{\rho_0}p\right\} = 0$ ,

и получается **интеграл Бернулли-Коши**  $\frac{\partial\Phi}{\partial t} + \frac{1}{2}|\nabla\Phi|^2 + \frac{1}{\rho_0}U + \frac{1}{\rho_0}p = C(t)$ .

С помощью интеграла Бернулли-Коши давление  $p(x, y, z, t)$  определяется через потенциал скоростей  $\Phi$  с точностью до произвольной функции  $C(t)$  одной и той же для всего объема жидкости.

Для потенциала  $\Phi$  из второго уравнения системы получаем **уравнение Лапласа**:

$$\operatorname{div}(\mathbf{V}) = \operatorname{div}(\nabla\Phi) = 0 \Rightarrow \Delta\Phi = 0.$$

Интеграл Бернулли-Коши и уравнение Лапласа описывают **данный класс** потенциальных движений идеальной несжимаемой жидкости.

Для однозначного определения потенциала скоростей уравнение Бернулли-Коши нужно дополнить начальными и граничными условиями. Если стенка  $S$  твердая, то естественное граничное условие равенства нулю нормальной составляющей скорости приводит к однородному граничному условию второго рода (условию Неймана):

$$\left. \frac{\partial \Phi}{\partial n} \right|_S = 0, \quad t \in [0, \infty),$$

где  $\mathbf{n}$  - вектор нормали к поверхности  $S$ .

На свободной поверхности жидкости граничное условие становится гораздо более сложным.

Пусть в равновесном состоянии свободная поверхность жидкости совпадает с плоскостью декартовой прямоугольной системы координат  $(x, y, z)$ . Тогда в процессе движения свободная поверхность жидкости будет описываться неизвестной функцией  $z = \eta(x, y, t)$ . Граничные условия на этой поверхности должны устанавливать связь между функциями  $\eta(x, y, t)$  и  $\Phi(x, y, z, t)|_{z=\eta(x, y, t)}$ . Так как на свободной поверхности функция  $\zeta(x, y, z, t) = \eta(x, y, t) - z = 0$ , то будет равно нулю и ее полная производная по времени

$$\frac{d\zeta}{dt} = \frac{\partial \zeta}{\partial t} + \frac{\partial \zeta}{\partial x} \frac{dx}{dt} + \frac{\partial \zeta}{\partial y} \frac{dy}{dt} + \frac{\partial \zeta}{\partial z} \frac{dz}{dt} = 0.$$

Поскольку  $\mathbf{V} = \left\{ \frac{\partial x}{\partial t}, \frac{\partial y}{\partial t}, \frac{\partial z}{\partial t} \right\}$  и  $\frac{\partial \zeta}{\partial t} = \frac{\partial \eta}{\partial t}$ , то последнее уравнение принимает вид:



$$\frac{\partial \eta}{\partial t} + \mathbf{V} \nabla \zeta = 0.$$

Учитывая, что  $\mathbf{V} = \nabla \Phi$ , первое (кинематическое) условие на свободной поверхности принимает вид

$$\left. \left\{ \frac{\partial \eta}{\partial t} + \Phi_x \eta_x + \Phi_y \eta_y - \Phi_z \right\} \right|_{z=\eta(x,y,t)} = 0, \quad t \in [0, \infty).$$

Второе (динамическое) условие получим из интеграла Бернулли-Коши. Будем рассматривать случай, когда внешней силой является сила тяжести. Тогда потенциал внешней силы имеет вид  $U = gz$ ,

где  $g$  – ускорение силы тяжести. Условие равенства давления жидкости на свободной поверхности заданному внешнему давлению (например, атмосферному)  $p_0(x, y, z, t) \Big|_{z=\eta(x,y,t)}$ , используя интеграл

Бернулли-Коши, можно записать в виде

$$\left\{ \frac{\partial \Phi}{\partial t} + \frac{1}{2} |\nabla \Phi|^2 + \frac{g}{\rho_0} \eta(x, y, t) \right\} \Big|_{z=\eta(x, y, t)} = - \frac{1}{\rho_0} p_0(x, y, z, t) \Big|_{z=\eta(x, y, t)}$$

Заметим, что полученное условие оказывается нелинейным, что сильно усложняет решение соответствующих задач.

Кроме граничных условий должны быть поставлены начальные условия:

$$\Phi(x, y, z, t) \Big|_{t=0} = \Phi_0(x, y, z),$$

$$\eta(x, y, t) \Big|_{t=0} = \eta_0(x, y).$$